

**М  
А  
У****ТЕОРЕТИЧЕСКИЙ И ПРИКЛАДНОЙ НАУЧНО-ТЕХНИЧЕСКИЙ ЖУРНАЛ  
МЕХАТРОНИКА,  
АВТОМАТИЗАЦИЯ,  
УПРАВЛЕНИЕ**

Издается с 2000 года

ISSN 1684-6427 (Print)

ISSN 2619-1253 (Online)

DOI 10.17587/issn.1684-6427

**Том 24  
2023  
№ 12****СОДЕРЖАНИЕ****Главный редактор:**  
ФИЛИМОНОВ Н. Б., д.т.н.**Заместители главного редактора:**  
БОЛЬШАКОВ А. А., д.т.н.  
ПОДУРАЕВ Ю. В., д.т.н.  
ЮЩЕНКО А. С., д.т.н.**Ответственный секретарь:**  
БЕЗМЕНОВА М. Ю.**Редакционный совет:**  
АНШАКОВ Г. П., чл.-корр. РАН  
БОЛОТНИК Н. Н., чл.-корр. РАН  
ВАСИЛЬЕВ С. Н., акад. РАН  
ЖЕЛТОВ С. Ю., акад. РАН  
КАЛЯЕВ И. А., акад. РАН  
КУЗНЕЦОВ Н. А., акад. РАН  
КУРЖАНСКИЙ А. Б., акад. РАН  
ПЕШЕХОНОВ В. Г., акад. РАН  
РЕЗЧИКОВ А. Ф., чл.-корр. РАН  
СЕБЯРЬКОВ Г. Г., чл.-корр. РАН  
СИГОВ А. С., акад. РАН  
СОЙФЕР В. А., акад. РАН  
СОЛОМЕНЦЕВ Ю. М., чл.-корр. РАН  
ФЕДОРОВ И. Б., акад. РАН  
ЧЕНЦОВ А. Г., чл.-корр. РАН  
ЧЕРНОУСЬКО Ф. Л., акад. РАН  
ЩЕРБАТИЮК А. Ф., чл.-корр. РАН  
ЮСУПОВ Р. М., чл.-корр. РАН**Редколлегия:**  
DORANTES D. J., PhD, Турция  
GROUMPOS P. R., PhD, Греция  
ISIDORI A., PhD, Италия  
KATALINIC B., PhD, Австрия  
LIN CH.-Y., PhD, Тайвань  
MASON O. J., PhD, Ирландия  
ORTEGA R. S., PhD, Франция  
SKIBNIEWSKI M. J., PhD, США  
STRZELECKI R. M., PhD, Польша  
SUBUDHI B. D., PhD, Индия  
АЛИЕВ Т. А., д.т.н., Азербайджан  
ГАРАЩЕНКО Ф. Г., д.т.н., Украина  
БОБЦОВ А. А., д.т.н.  
БУКОВ В. Н., д.т.н.  
ЕРМОЛОВ И. Л., д.т.н.  
ЖУКОВ И. А., д.т.н.  
ИЛЬЯСОВ Б. Г., д.т.н.  
КОРОСТЕЛЕВ В. Ф., д.т.н.  
ЛЕБЕДЕВ Г. Н., д.т.н.  
ЛОХИН В. М., д.т.н.  
МАГОМЕДОВ М. Х., д.ф.-м.н.  
ПУТОВ В. В., д.т.н.  
ПШИХОПОВ В. Х., д.т.н.  
РАПОПОРТ Э. Я., д.т.н.  
СЕРГЕЕВ С. Ф., д.пс.н.  
ФИЛАРЕТОВ В. Ф., д.т.н.  
ФРАДКОВ А. Л., д.т.н.  
ФУРСОВ В. А., д.т.н.**Редакция:**  
БЕЗМЕНОВА М. Ю.**Директор издательства:**  
АНТОНОВ Б. И.**РОБОТЫ, МЕХАТРОНИКА И РОБОТОТЕХНИЧЕСКИЕ СИСТЕМЫ****Граськин С. С., Ермолов И. Л., Хрипунов С. П.** Концептуальные основы платформенно-модульного подхода к разработке перспективных робототехнических комплексов ..... 619**Кабанов С. А., Митин Ф. В.** Управление курсовым движением беспилотного автомобиля на основе алгоритма оптимального управления ..... 627**Тюленев И. Д., Филимонов Н. Б.** Алгоритмизация автоматического управления парковкой беспилотного автомобиля ..... 634**Марчук Е. А., Михайлов А. С., Калинин Я. В., Малолетов А. В.** Управление силами натяжения в системе тросового параллельного робота ..... 643**ДИНАМИКА, БАЛЛИСТИКА,  
УПРАВЛЕНИЕ ДВИЖЕНИЕМ ЛЕТАТЕЛЬНЫХ АППАРАТОВ****Yu W. J., Starinova O. L.** Study on Displaced Orbits Below the Moon's South Pole Near L2 Point Based on Solar Sail ..... 652**Селезнева М. С.** Управление критериями селекции алгоритма самоорганизации в задачах коррекции навигационных систем маневренных летательных аппаратов ..... 660**УКАЗАТЕЛЬ** статей, опубликованных в журнале "Мехатроника, автоматизация, управление" в 2023 г. ..... 669

*Журнал входит в Перечень рецензируемых научных изданий, в которых должны быть опубликованы основные результаты диссертаций на соискание ученой степени кандидата и доктора наук; журнал включен в систему Российского индекса научного цитирования, а также в МНБД Scopus и RSCI (на платформе Web of Science).*

Информация о журнале доступна по сети Internet по адресу:  
<http://mech.novtex.ru>, e-mail: mech@novtex.ru

THEORETICAL AND APPLIED SCIENTIFIC AND TECHNICAL JOURNAL

# MECHATRONICS, AUTOMATION, CONTROL

## MEKHATRONIKA, AVTOMATIZATSIIA, UPRAVLENIE

Published since 2000

ISSN 1684-6427 (Print) ISSN 2619-1253 (Online)

DOI 10.17587/issn.1684-6427

Vol. 24  
2023  
No. 12

Editor-in-Chief  
FILIMONOV N. B.

Deputy Editors-in-Chief:  
BOLSHAKOV A. A.  
PODURAEV Yu. V.  
YUSCHENKO A. S.

Responsible Secretary:  
BEZMENOVA M. Yu.

Editorial Board:  
ANSHAKOV G. P.  
BOLOTNIK N. N.  
CHENTSOV A. G.  
CHERNOUSKO F. L.  
FEDOROV I. B.  
KALYAEV I. A.  
KURZHANSKI A. B.  
KUZNETSOV N. A.  
PESHEKHONOV V. G.  
REZCHIKOV A. F.  
SCHERBATYUK A. F.  
SEBRYAKOV G. G.  
SIGOV A. S.  
SOJFER V. A.  
SOLOMENTSEV Yu. M.  
VASSILYEV S. N.  
YUSUPOV R. M.  
ZHELTOV S. Yu.

Editorial Council:  
ALIEV T. A., Azerbaijan  
DORANTES D. J., PhD, Turkey  
GARASCHENKO F. G., Ukraine  
GROUMPOS P. P., PhD, Greece  
ISIDORI A., PhD, Italy  
KATALINIC B., PhD, Austria  
LIN CH.-Y., PhD, Taiwan  
MASON O. J., PhD, Ireland  
ORTEGA R. S., PhD, France  
SKIBNIEWSKI M. J., PhD, USA  
STRZELECKI R. M., PhD, Poland  
SUBUDHI B. D., PhD, India  
BOBTSOV A. A.  
BUKOV V. N.  
ERMOLOV I. L.  
FILARETOV V. F.  
FRADKOV V. L.  
FURSOV V. A.  
ILYASOV B. G.  
KOROSTELEV V. F.  
LEBEDEV G. N.  
LOKHIN V.M.  
MAGOMEDOV M. Kh.  
PUTOV V. V.  
PSHIKHOPOV V. Kh.  
RAPOORT E. Ya.  
SERGEEV S. F.  
ZHUKOV I. A.

Editorial Staff:  
BEZMENOVA M. Yu.

Director of the Publishing House:  
ANTONOV B. I.

The mission of the Journal is to cover the current state, trends and prospects development of *mechatronics*, that is the priority field in the technosphere as it combines mechanics, electronics, automatics and informatics in order to improve manufacturing processes and to develop new generations of equipment. Covers topical issues of development, creation, implementation and operation of mechatronic systems and technologies in the production sector, power economy and in transport.

## CONTENTS

### ROBOT, MECHATRONICS AND ROBOTIC SYSTEMS

Graskin S. S., Ermolov I. L., Khripunov S. P. Conceptual Propositions for Creation of Perspective Robotic Systems based on Platform-Modular Approach ..... 619

Kabanov S. A., Mitin F. V. Development of an Optimal Control Algorithm for the Course Movement of an Unmanned Vehicle ..... 627

Tyulenev I. D., Filimonov N. B. A Algorithmization of Automatic Parking Control of Self-Driving Car ..... 634

Marchuk E. A., Mikhailov A. S., Kalinin Ya. V., Maloletov A. V. On the Problem of Tension Forces Distribution in Cable System of Cable-Driven Parallel Robot ..... 643

### DYNAMICS, BALLISTICS AND CONTROL OF AIRCRAFT

Yu W. J., Starinova O. L. Study on Displaced Orbits Below the Moon's South Pole Near L2 Point Based on Solar Sail ..... 652

Selezneva M. S. Control of the Selection Criteria of the Self-Organization Algorithm in the Problems of Correcting the Navigation Systems of Maneuverable Aircraft ..... 660

Information about the journal is available online at:  
<http://mech.novtex.ru>, e-mail: mech@novtex.ru